



用户手册

U S E R M A N U A L

JetWave 电动水翼板





北京踏浪智行科技有限公司

2026年3月版

阅读提示

符号说明

 重要注意事项

 操作、使用提示

 词汇解释、参考信息

使用建议

JetWave 踏浪智行为用户提供了以下文档和视频

- 1.《安全使用指南》
- 2.《快速入门指南》
- 3.《用户手册》

建议用户首先下载产品配套 App, 观看教学视频和《安全使用指南》, 再阅读《快速入门指南》了解使用过程。获取详细产品信息请阅读本《用户手册》

下载 JetWave APP 及观看教学视频

为了让您有更好的使用体验, 使用前, 先扫码下载 APP, 也可在苹果应用商店或谷歌应用商店中搜索“JetWave”下载

用户可 APP 或网站观看教学视频, 确保正确、安全地使用本产品



扫一扫 获取更多

CONTENTS

目录

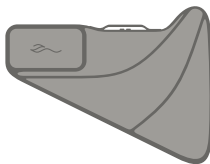
1-开箱清单	03
1.1 包装内容清单	
1.2 产品部件名称	
1.3 产品规格参数	
2-使用前准备	13
2.1 下载并注册「JetWave」APP	
2.2 配件检查与充电准备	
3-组装步骤	16
3.1 板体基础组装	
3.2 可选配件安装	
4-连接与配对	25
4.1 遥控器配对	
4.2 初始设备绑定	
5-航行操作指南	27
5.1 用户登录	
5.2 模式选择与档位设定	
5.3 限速设置	
5.4 倒档模式	
5.5 电动水翼板 EFOIL 模式新手分步教程	
5.6 A230 SCOOTER 模式新手分步教程	
5.7 结束航行	
6-收纳与维护	40
6.1 使用后清洁	
6.2 干燥与存储	
6.3 维护与保养	
7-进阶操作	42
7.1 固件升级	
7.2 遥控器重新配对	
7.3 遥控器校准	
7.4 油门曲线设置	
7.5 遥控器网络设置	
7.6 查看设备及航行数据	
7.7 设定航行安全区域	
8-故障处理与技术支持	49
8.1 常见故障问题解答	
8.2 技术支持渠道	
9-附录	51

1-开箱清单

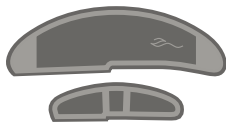
一套完整的产品由板体套件、动力套件、水翼套件、电池、遥控器套件五部分构成，出厂时分别放置于独立包装中，具体产品组成取决于您购买时的选择



板体套件



动力套件



水翼套件



电池



遥控套件



电池充电器套件

(2026款新增配置)

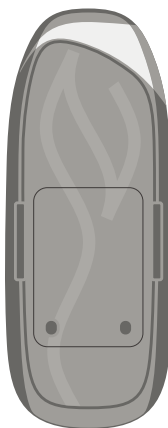
I 包装内容清单



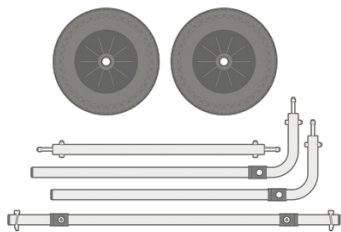
板体套件
Carbon系列



板体收纳包C100/C75
(取决于所购买的型号)



板体C100/C75
(取决于所购买的型号)



拉车



套筒工具x2

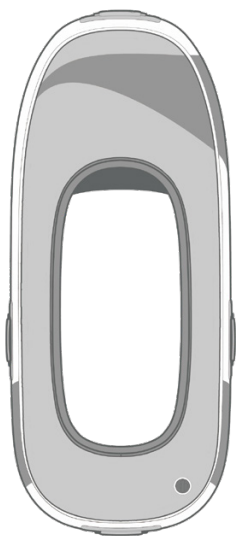


物品清单



板体套件

Air系列



气圈A230/A150/A100

(取决于所购买的型号)



核心舱



打气筒



扶杆盖



修补套装

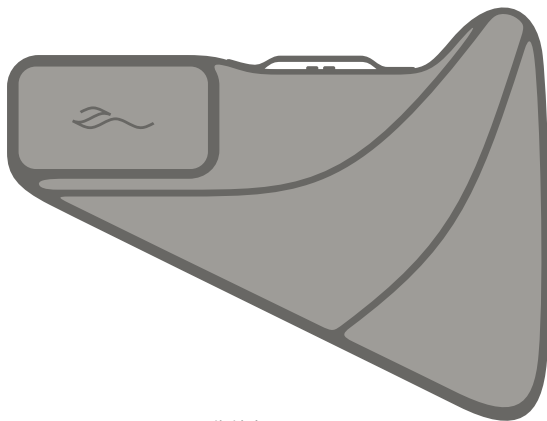


扶杆

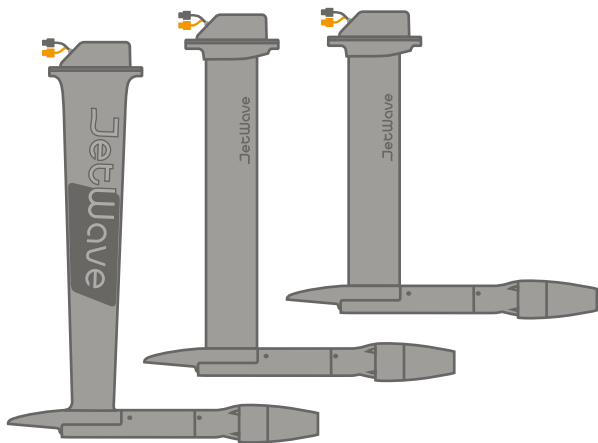


物品清单

动力套件



收纳包



动力模组 (MT80C/MT75A/MT60A)

(取决于所购买的型号)

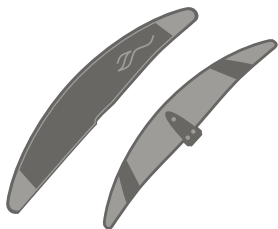


喷口备件

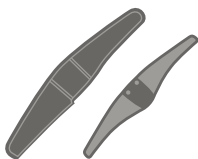


物品清单

水翼套件



竞速翼F700

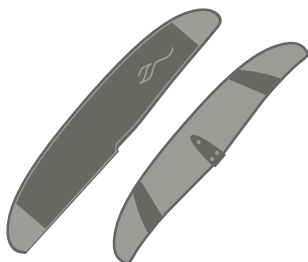


稳定翼R200

A: M6*25
B: M6*25
C: M6*14



螺钉

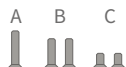


运动翼F1300

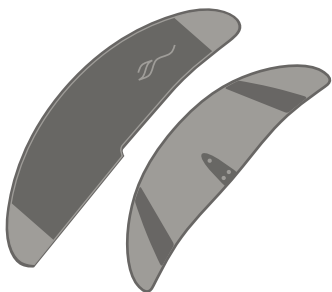


稳定翼R350

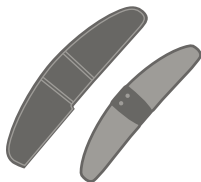
A: M6*30
B: M6*25
C: M6*14



螺钉

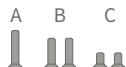


巡航翼F1750



稳定翼R500

A: M6*35
B: M6*25
C: M6*14



螺钉

(取决于所购买的型号)

动力电池



收纳包

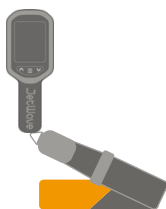


电池

遥控器套件



收纳包



遥控器+浮力腕带



M6螺钉



M4螺丝刀



备用密封圈



O型密封圈



M6内梅花螺丝刀



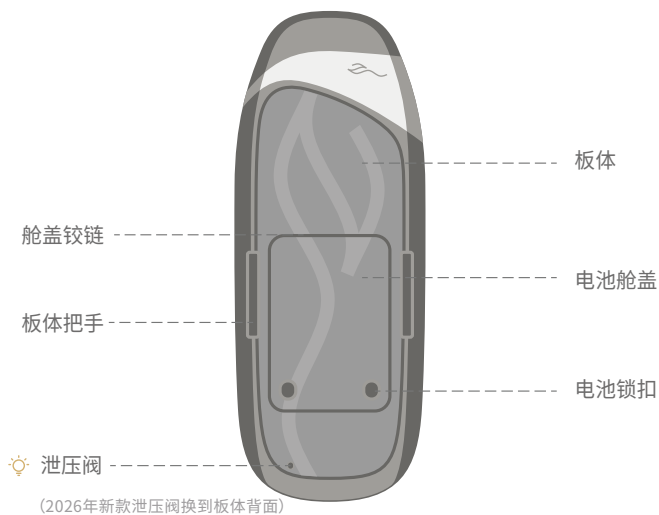
磁吸线+充电器



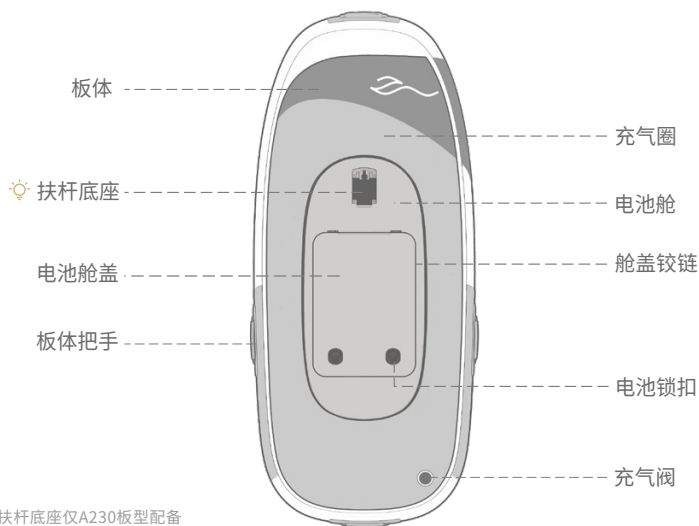
物品清单

I 产品部件名称

板体-Carbon系列

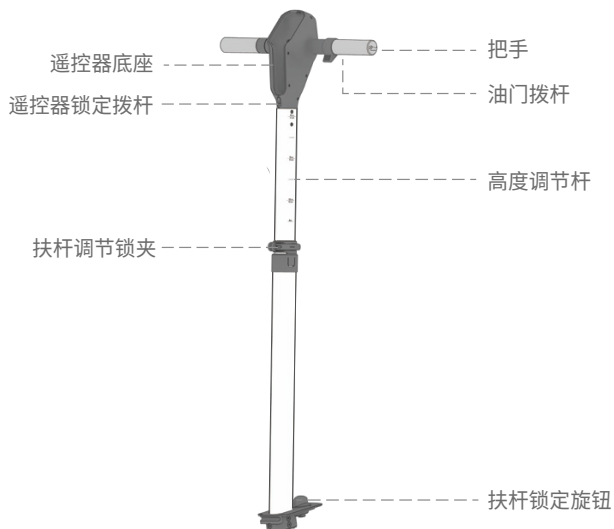


板体-Air系列

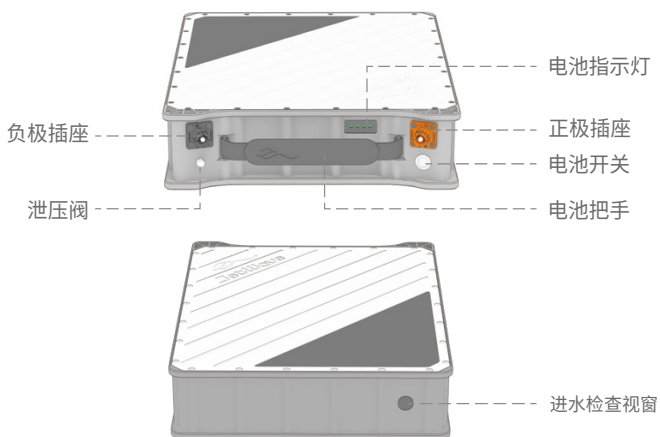


I 产品部件名称

扶杆 (仅230板型配备)

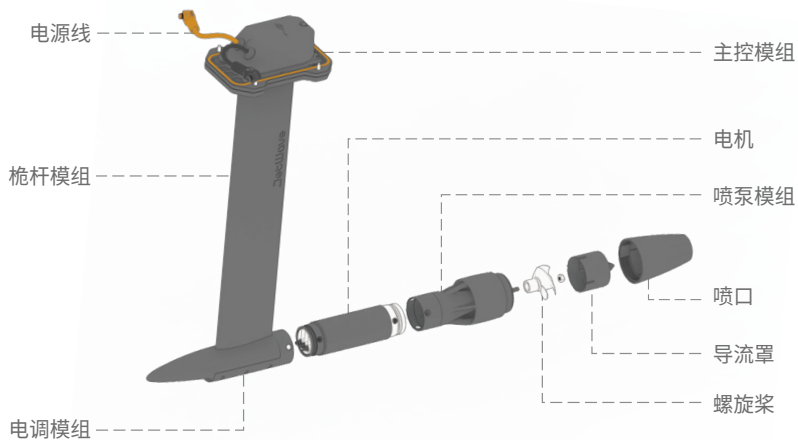


电池

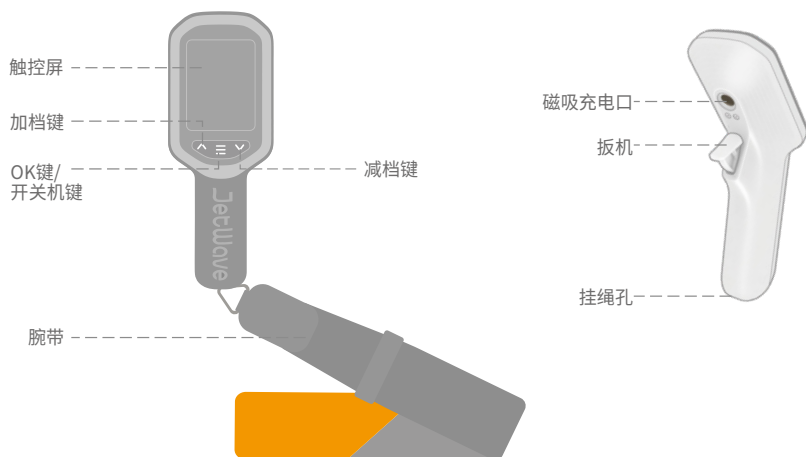


I 产品部件名称

动力套件



遥控器



产品规格参数

型号	C100	C75	C55	A230	A150	A100	
板体	材质	碳纤维			PVC、玻纤、PMI航空芯材		
	浮力	100L	75L	55L	230L	150L	100L
	尺寸	166x66x12(cm)	150x61x12(cm)	138x54x12 (cm)	201x86x15(cm)	181x77x12(cm)	156x70x12(cm)
	重量 [1]	11.5kg	9.8kg	6.8kg	14kg	12.3kg	11kg
扶手	扶手	/	/	/	支持	可选配	/
	长度	80/75cm	80/75cm	80/75cm	75/60cm	75cm	75cm
桅杆	材质	碳纤维			铝合金		
	电机	6kW					
动力	推进器	泵喷式					

水翼	巡航翼 F1750	运动翼 F1300	竞速翼 F700
功能特点	高稳定性 低速起飞	低阻高效 性能均衡	高速、操控敏捷
适合人群	初学者、租赁运营	初学者、中级玩家	高级玩家、赛事
稳定翼	R500	R350	R200
最高速度 [2]	42km/h	50km/h	56km/h
起飞速度	15km/h	20km/h	25km/h
续航时间 最高达 [3]	120分钟	110分钟	70分钟
续航里程 最高达 [3]	30km	30km	25km

电池	容量	重量	循环寿命	充电时间	防水等级	BMS特性
长续航版	55Ah 2429Wh	14.8kg	1000 次	2 小时 - 快充 1 小时 - 超级快充	IP67	BMS保护:过热、过流、充电平衡、过压保护、过放保护、进水检测、故障和历史数据存储
高性能版	38Ah 1700Wh	9.8kg	1500 次	1.5 小时 - 快充 40分钟 - 超级快充		
轻量版	30Ah 1350Wh	7.3kg	1000 次	1小时 - 快充 30分钟 - 超级快充		

充电器	快充	超级快充
最大功率	1200W	3300W
防水等级	IP65	

[1] 产品重量可能会因物料批次不同等原因而有所差异

[2] 在无风无浪的静水环境中, 70kg 骑手测试数据, 仅供参考, 具体速度因骑手体重、风浪、水流等有所差异

[3] 在无风无浪的静水环境中, 配置满电长航时电池条件下, 70kg 骑手按经济航速匀速飞行测试所得, 仅供参考! 实际数据在不同风速水流环境下, 根据骑手体重、骑乘速度、固件版本等会有不同程度差异, 请以实际体验为准。实际飞行请留意遥控器电量提醒

2-使用前准备

I 下载并注册「JetWave」APP

- ① 使用前,先扫码下载APP,也可在苹果应用商店或谷歌应用商店中搜索“JetWave”下载



扫一扫 立即下载



- ② 打开APP后,通过手机号或邮箱完成账户注册登录

此JetWave ID及密码可用于快速登录APP和遥控器

- ③ 进入设备页面阅读用户手册、安全使用指南及观看视频教程



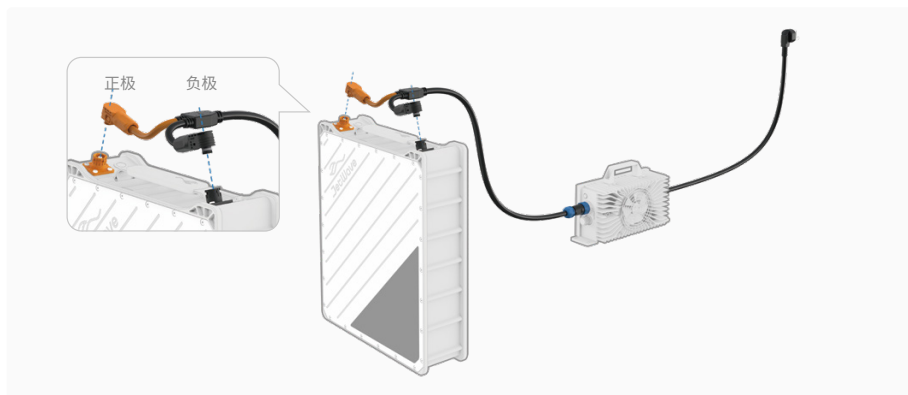
I 配件检查与充电准备

🔍 配件检查

使用之前,请检查电池、遥控器外观是否完好无损,确认电池、遥控器、水翼完整性

🔌 电池充电

- ① 将电池、充电器置于干燥环境,并确保远离火源和易燃物,需在有人监管下充电
- ② 将充电器 AC 线插入电源插座;电压范围110V-240V
- ③ 连接标准充电器接口至电池接口,注意连接方式,颜色区分正负极方向



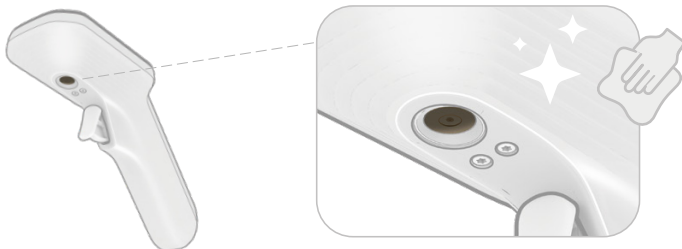
- ④ 观察指示灯状态,充满后及时移除充电器



- 电池出厂处于深度休眠状态,首次使用需要充电激活才可以正常使用
- 使用标准充电器充满续航电池约需2小时

🔌 遥控器充电

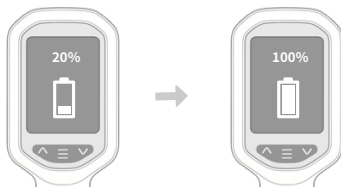
- ① 将充电器从配件袋中取出,确保遥控器磁吸接口清洁无污渍



- ② 使用随附的USB充电线和电源适配器将遥控器连接到电源插座



- ③ 充电过程中,遥控器屏幕将自动点亮并显示充电状态,每次使用前建议将遥控器电量充至50%以上



- ④ 电池充满后,请移除充电线



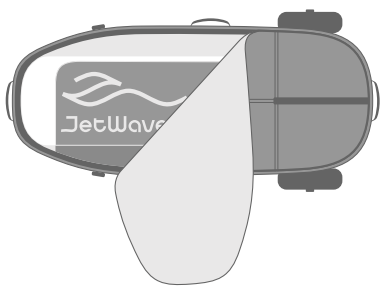
• 充电环境温度在25°左右,远离火源和易燃物,需在有人监管下充电

3-组装步骤

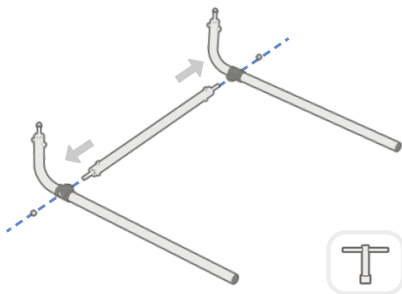
I 板体基础组装

Carbon系列拖车组装

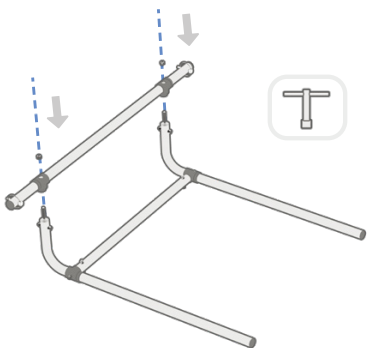
- ① 将拖车配件从包装袋中取出并核对数量(明细参考P04页)



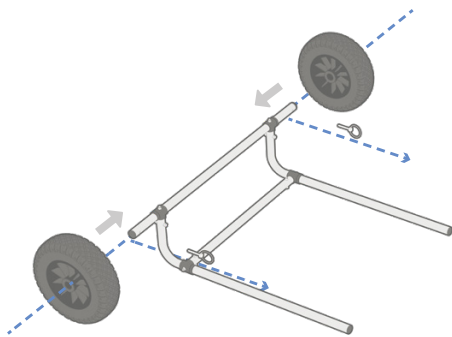
- ② 用紧固螺丝将两根管子连接



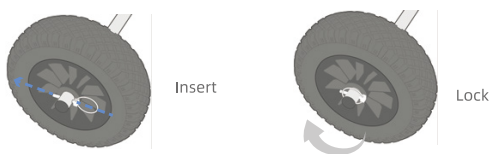
- ③ 将长管用螺丝固定在两侧顶端



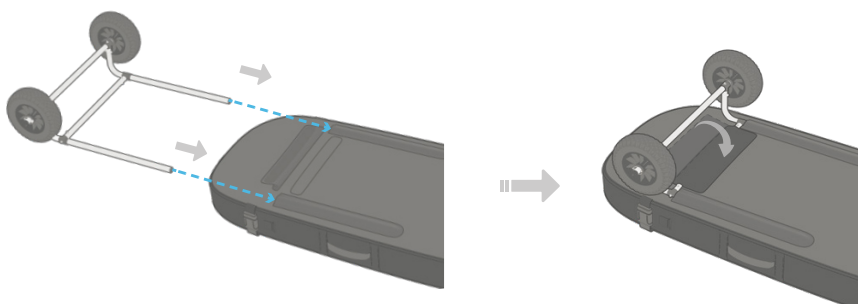
- ④ 将轮子安装在两侧用螺丝固定



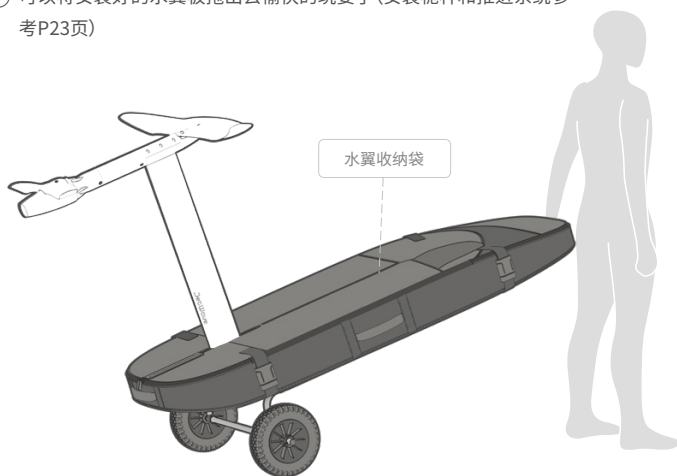
- ⑤ 将轮子外面的螺丝插入固定并拧紧



- ⑥ 将组装好的管子按图示方向插入拖车包，粘贴固定

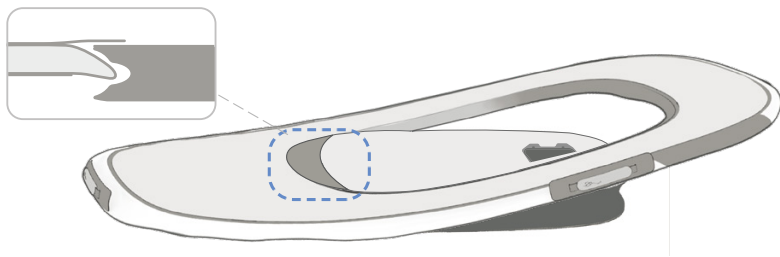


- ⑦ 可以将安装好的水翼板拖出去愉快的玩耍了(安装桅杆和推进系统参考P23页)

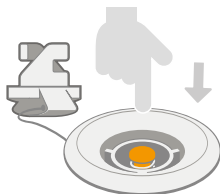


Air系列板体组装

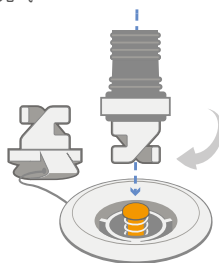
- ① 核心舱背面朝上放在地上，将气圈展平，从前到后套入核心舱，注意气圈前部先套入核心舱前端到底帘间隙中，然后向后拉扯气圈，将核心舱完全装入气圈内



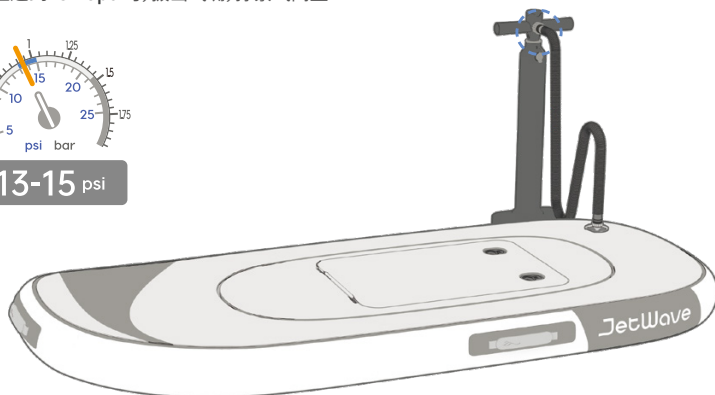
- ② 旋转拧开充气阀，向下按压确保气阀处于锁止（弹出）状态



- ③ 插入并顺时针旋转拧紧打气筒气嘴开始充气

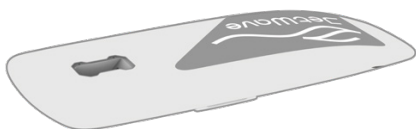


- ④ 充气气压达到13-15psi时，拔出气嘴，拧紧气阀盖

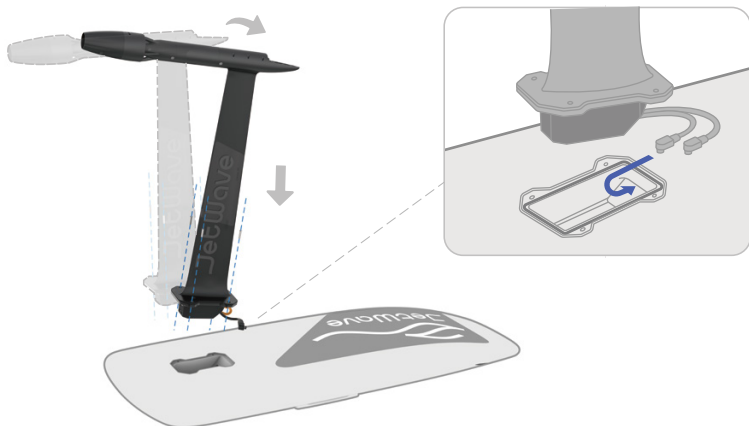


安装动力模组

- ① 将板体底部朝上放到平整的地面上

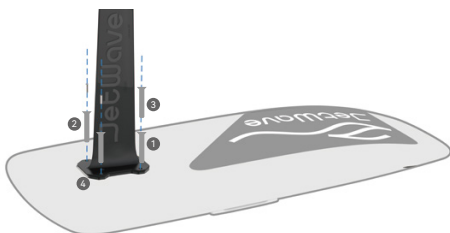


- ② 将动力模组主控盒一端放入板体连接处, 请务必保持桅杆向前倾斜, 首先将防水接头插入电池仓的方口内, 然后将整个动力模组插入板体内



- ③ 将桅杆用 M6 螺钉固定到板体安装位, 确保桅杆底面与板体底面紧密接触, 无歪斜, 按顺序拧紧螺钉

所需螺钉
M6*30 x4



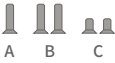
- 安装前务必清洁并检查密封圈完整性
- 移除桅杆时, 请首先拆解紧固螺钉, 向前倾斜桅杆, 将主控盒连接器退出电池仓方口后, 移开动力模组; 直接向上拉扯动力模组会导致主控盒连接线卡在电池仓方口内, 受力过大会导致设备损坏或漏水

安装水翼

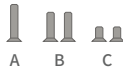
- ① 从附件袋中取出配套的水翼组件 (实物取决于所购买型号)



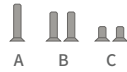
F700 + R200



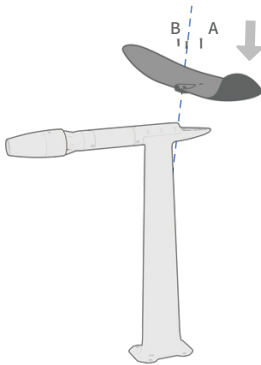
F1300 + R350



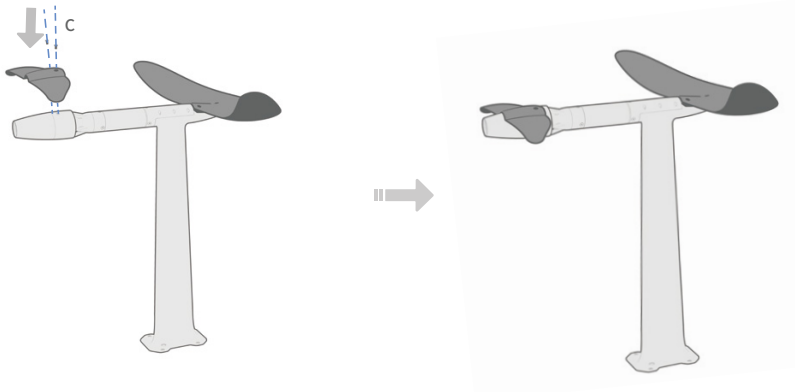
F1750 + R500



- ② 将水翼主翼放置在动力模组前端, 选择配套螺钉紧固水翼

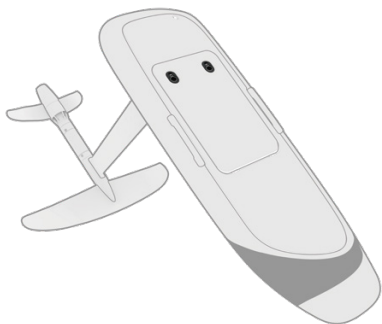


- ③ 将配套的尾翼安装在动力模组尾端并用螺钉紧固水翼

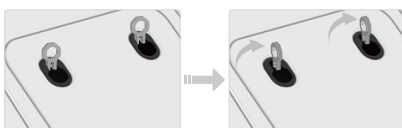
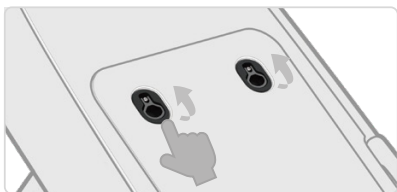


安装电池

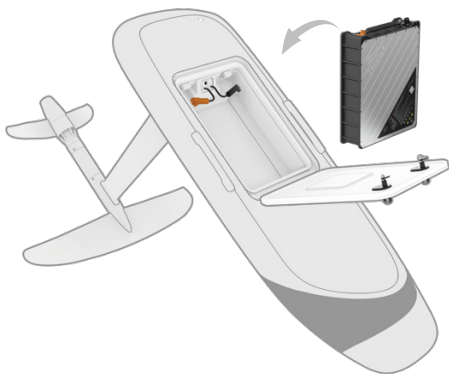
① 将冲浪板板体正面朝上放置到平整的地面



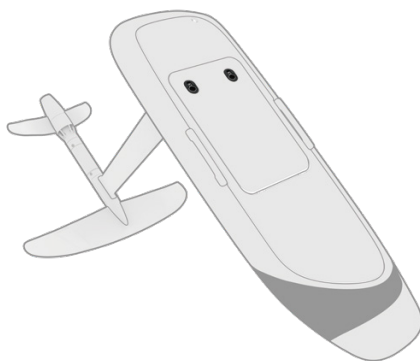
② 掀开板体中间的电池锁扣至竖直，旋转锁扣至90°，拉起打开舱盖



③ 电池标签面为上放入舱内,根据接线颜色接上插口



④ 合上舱盖，反向旋转锁扣至90°并将锁环压平锁扣锁止



⑤ 锁住舱盖后板体自动开机发出启动提示音

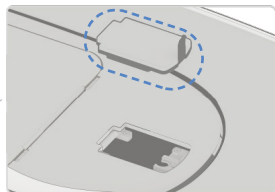
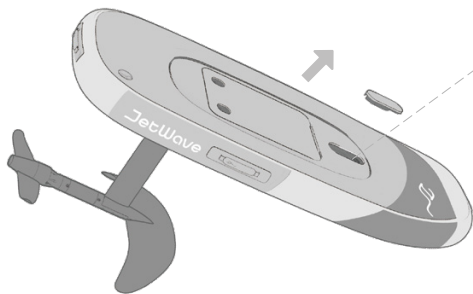


• 使用完，电池舱盖打开时，舱体少量进水为正常现象。若舱体大量进水，请确保舱体密封圈完整清洁，无沙粒残留，可用软布擦拭

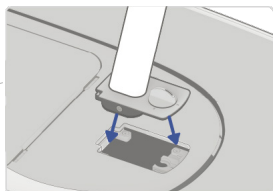
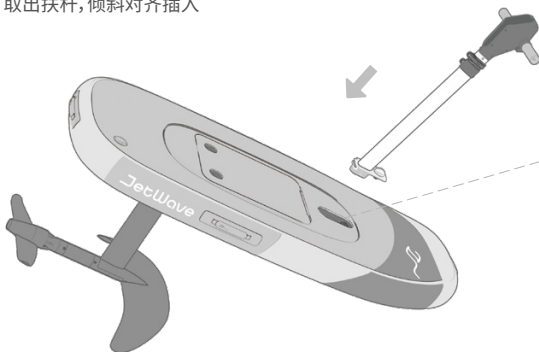
可选配件安装

扶杆安装 (仅A230型号)

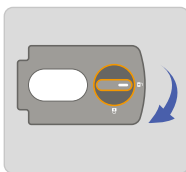
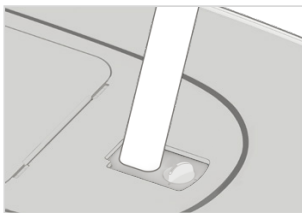
- ① 取下舱体上的扶杆盖



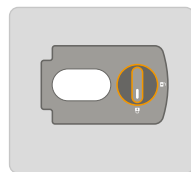
- ② 取出扶杆, 倾斜对齐插入



- ③ 顺时针旋转90度旋钮固定扶杆, 确保旋钮对准锁定符号



未锁状态



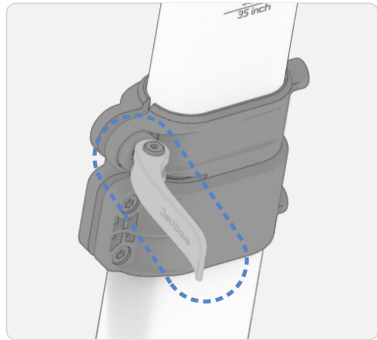
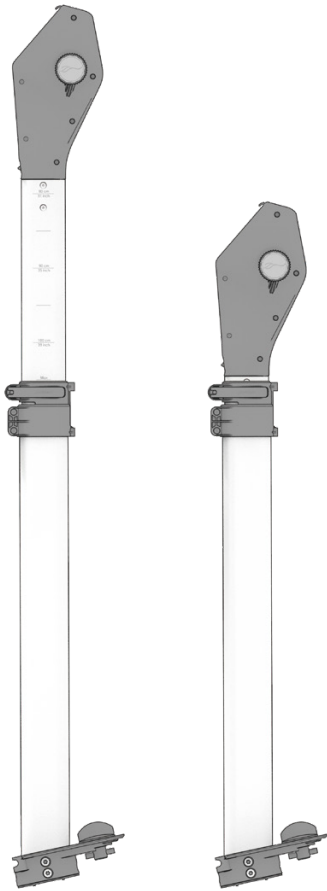
锁定状态



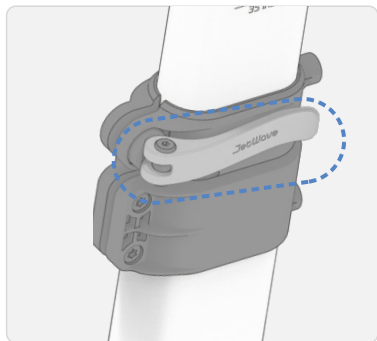
• 请确保舱盖旋钮处于锁定状态, 否则扶杆可能在使用过程中意外脱落, 沉入水底

扶杆高度调整 (仅A230型号)

- ① 将扶杆调节锁夹打开(平直状态)
- ② 根据使用者身高上下调节到合适高度(注意不要超出扶杆侧边标注的最高位置)
- ③ 将扶杆调节锁夹压合锁定



拉开为可调节状态



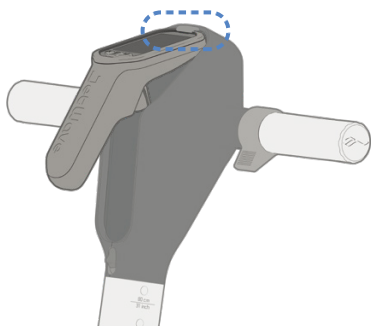
压合为锁定状态

遥控器安装固定 (仅A230型号)

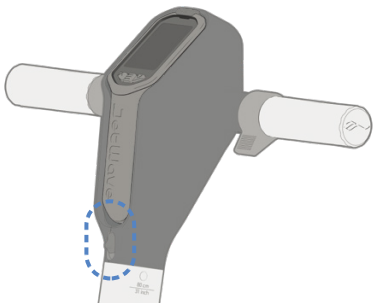
- ① 遥控器正常开机连接板体



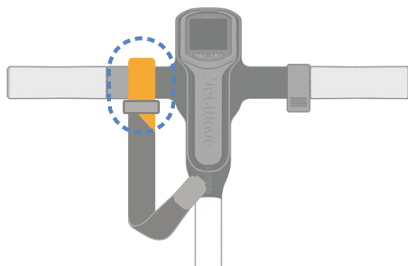
- ② 将遥控器顶部先卡入扶杆基座



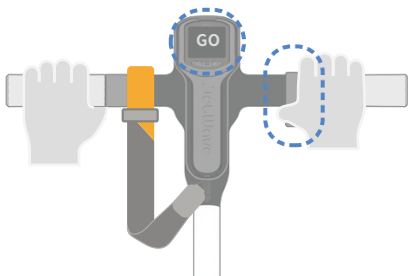
- ③ 再将遥控器底部卡入基座,发出“啪”声即可



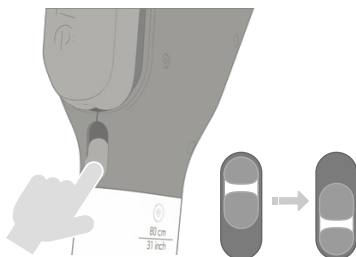
- ④ 将遥控器腕带固定套在扶杆左手扶手位置,收紧腕带,防止遥控器意外掉落丢失



- ⑤ 点击“Go”,然后右手向下按压拨杆,即可控制油门输出



- ⑥ 结束时用遥控器先结束航程(长按遥控器关机键3秒)下拨扶杆上遥控器锁止滑块,取下遥控器



• 若释放拨杆,电机仍在转动,请校准遥控器,具体请参考P43页

4-连接与配对

遥控器配对

长按遥控器开机键3秒, 开机振动。根据提示, 连接配对板体



长按开机键3S开机振动



搜索设备



等待搜索



选择需要连接的板体



板体已连接配对



- 首次开机时, 板体装上电池后会自动激活 (需确保网络连接)
- 检查遥控器网络是否正常, 只有网络正常才能成功激活板体

💡 断联后自动配对

在行驶过程中, 如遇落水遥控器断联, 请等待自动重连板体, 屏幕显示暂停后, 短按遥控器OK键继续航行



正在自动重连



连接后按遥控器OK键继续航行

I 初始设备绑定

设备初次开箱使用,推荐用户用 App扫码绑定自己的设备,以便享受远程获取设备运行记录、设定安全区域、激活产品质保期限等服务

① 根据图示,打开遥控器中的设备二维码(遥控器成功连接板体的条件下)



下滑弹出“设置”界面



点击“关于”

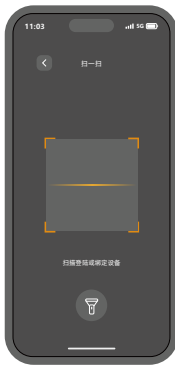


点击“绑定ID”



弹出二维码

② 打开 JetWave APP,在设备界面点击右上角点击添加打开扫描功能,扫描遥控器绑定二维码



③ 绑定成功后APP设备界面会显示已经绑定的设备信息;遥控器界面会显示绑定的ID信息



• 产品质保期限取决于各个地区的法规及产品具体用途。只有完成绑定操作的首任设备所有者才能享受 JetWave 踏浪智行提供的在各地区法规规定质保期限以外的额外质保服务。完整质保条款请参考JetWave官网保修条款

5-航行操作指南

I 用户登录(可选)

登录方式一：打开遥控器“登录”界面，用APP扫码登录



上滑弹出“登录”界面



打开APP“个人中心”页面-右上角点击扫码

登录方式二：在遥控器屏幕输入JetWave ID及密码完成登录



点击“账户登录”按钮

输入已注册的账号

输入密码

登录成功



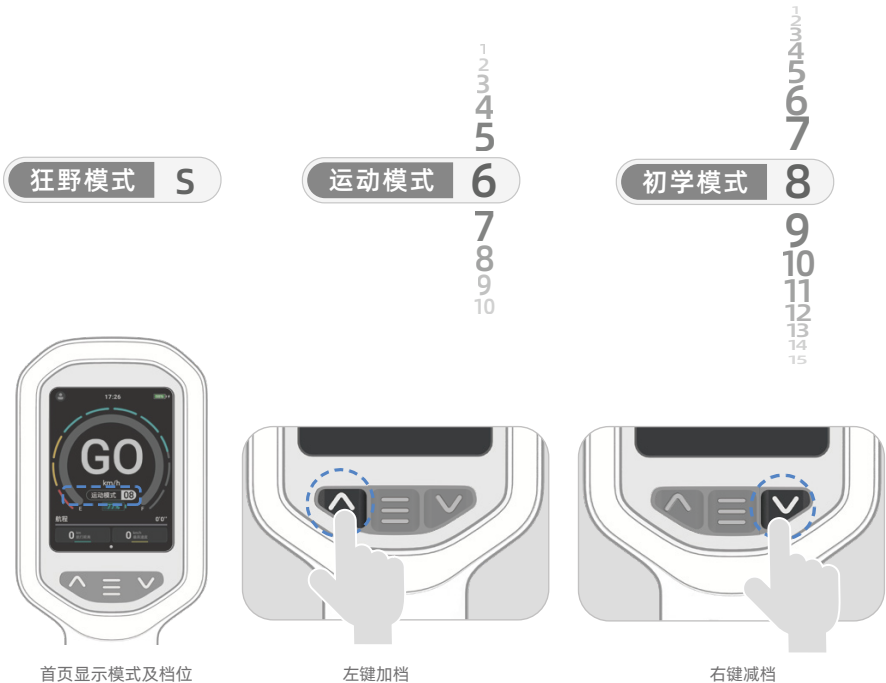
- JetWave ID和密码从APP个人中心-点击头像-个人主页右上角图标-个人信息页面中获取
- 只有在登录后，骑手才可以在APP中获取登录设备的航行记录
- 设备拥有者(初始绑定设备者)可以在APP访问所拥有设备的所有航行记录

I 模式选择与档位设定

- 遥控器提供舒适/运动/狂野三种操控模式, 根据个人技巧熟练度选择相应模式



- 每种模式下设置不同档位, 可根据个人实际需求选择合适档位



限速设置

- 舒适模式下可设置限速，最高限速可调节区间为16-34km/h



下滑弹出“设置”界面



点击“模式设置”



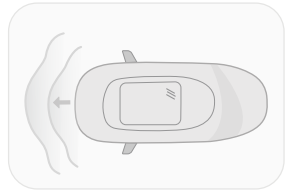
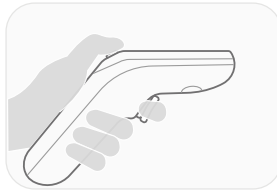
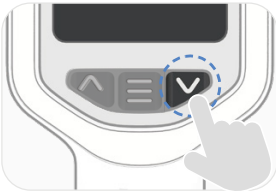
选择“舒适模式”



左右滑动设置最高限速

倒档模式

- 长按遥控器右边的减档键不放，看到屏幕中的前进状态变成倒档状态后，再按住遥控器扳机，控制车子后退



前进状态



倒档状态



倒档时遥控器按键需一直按住，松开立即切换为前进状态，同时缓慢扣动扳机控制板体后退，避开周围障碍物，谨防意外发生

电动水翼板 eFoil 模式新手分步教程

一. 航行前准备

① 选择合适地点:

- 在干燥、无沙的场地上完成电池安装, 确保电池锁紧
- 水深至少1.2米, 以防水翼触底

② 穿着安全装备:

- 始终佩戴专业头盔、救生衣和湿衣。头盔保护头部, 救生衣提供落水时的浮力和缓冲
- 在流动水域, 务必使用安全绳将板连接到脚踝或手腕, 防止落水后追不上板

③ 仔细检查设备:

- 每次下水前, 检查板体、动力系统和水翼是否有损伤, 螺钉是否有松动
- 在干燥、无沙的地方安装电池, 确保电池牢固锁定到位
- 确认电池电量充足
- 确认遥控器工作正常

4 设备入水:

- 将板搬运到深度合适的水域
- 搬运时务必确保动力系统处于关闭状态(未开启航程), 防止油门意外触发

5 遥控器设置:

- 将遥控器腕带固定在手腕上, 防止掉落丢失
- 初次学习设置为初学模式及合适的档位, 初始档位选择可根据体重参考下表:

推荐档位	1档	2档	3档	4档	5档	6档	7档	8档	9档	10档	11档	12档	13档	14档	15档
建议 体重(kg)	30以下	30~35	35~40	40~45	45~50	50~55	55~60	60~70	70~80	81~85	85~90	90~93	93~95	95~96	96以上

- 轻点遥控器屏幕的GO按钮或短按OK键开启航程

二. 新手初学 - 趴姿滑行

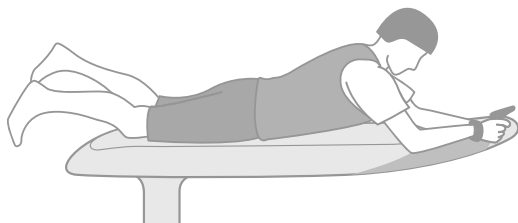
① 上板:

- 身体位于板尾后方
- 双手抓住板上的把手, 向下压住板体的同时向上跃起, 然后爬到板上
- 上板后调整身体, 保持平衡

⚠ 注意: 避免脚踢到水翼或桅杆!

② 趴姿起步：

- 缓慢按压遥控器扳机，让板向前移动
- 当感觉到板头有上翘趋势时，缓慢地将身体重心向前挪动
- 挪动过程中，油门保持稳定不动



③ 趴姿滑行：

- 稳定滑行后，可继续缓慢加深按压扳机的力度以小幅加速
- 如板头过度上翘，重复步骤2：稳住油门，身体重心再向前调整，直到板与水面接近平行平稳滑行

⚠ 注意：避免油门过猛导致失控！

④ 练习趴姿转弯：

- 在平稳滑行状态下，通过左右转移身体重心来转向：

重心左移 \implies 板向左转

重心右移 \implies 板向右转

- 转弯全程保持油门稳定

掌握上板、基本趴姿滑行和转弯后，进入下一阶段

三.新手初学 - 跪姿滑行

① 维持稳定速度：

- 在趴姿下保持一个相对稳定的速度(约 6-8 公里/小时)。速度太慢板会下沉，太快则可能颠簸不稳

2 转换姿势(从趴到跪)：

- 保持板体平稳，将一只脚收回，放在电池舱盖后方适当位置
- 双手支撑身体，将膝盖滑到身体下方，慢慢成跪姿



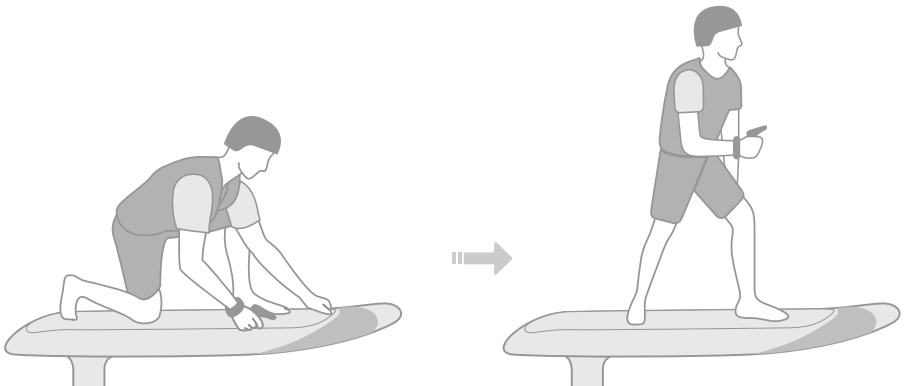
四.新手初学 - 站姿滑行

1 维持合适速度:

- 在跪姿下,稳定油门输出,达到一个感觉稳定的速度(约 8-12 公里/小时)尝试站立

② 尝试站立:

- 保持速度稳定,双手支撑在电池舱盖两侧
- 将前脚向前踩在电池舱盖上靠近板头的位置(呈弓步状)
- 核心用力,以前脚为支点,平稳站立起来
- 站立时重心向前移,保持板体水平

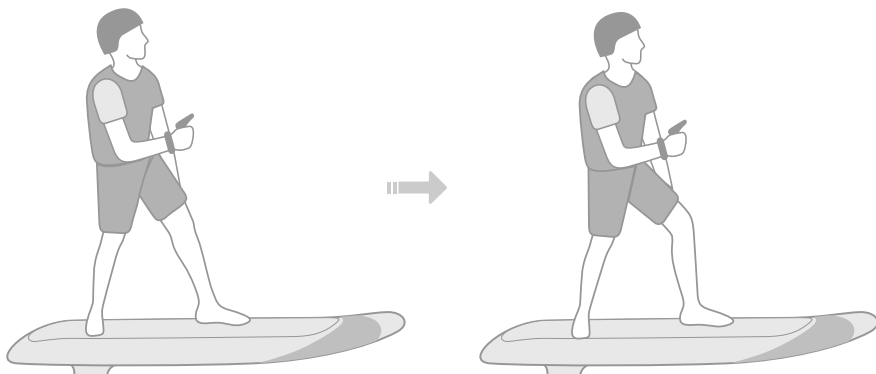


3 正确站姿:

- 双脚自然分开约肩宽。前脚直指前方,后脚斜踩在电池舱盖后方
- 双膝微屈,降低重心,吸收颠簸。上身挺直,重心居中
- 目视前方,保持平衡。避免弯腰

4 练习站姿滑行:

- 站立状态下,练习通过前腿轻微下压来压住板头
- 让板尽量水平地滑行在水面上(板体大部分接触水面)
- 逐步找到能平稳滑行的合适速度



5 练习站姿转弯:

- 保持速度稳定
- 身体缓慢向希望转向的方向倾斜重心,板体会自然跟随转向
- 转弯完成后,身体恢复直立中位姿势,继续直线滑行

熟练上板、站立滑行和转弯后,进入激动人心的飞行阶段

五. 尝试飞行

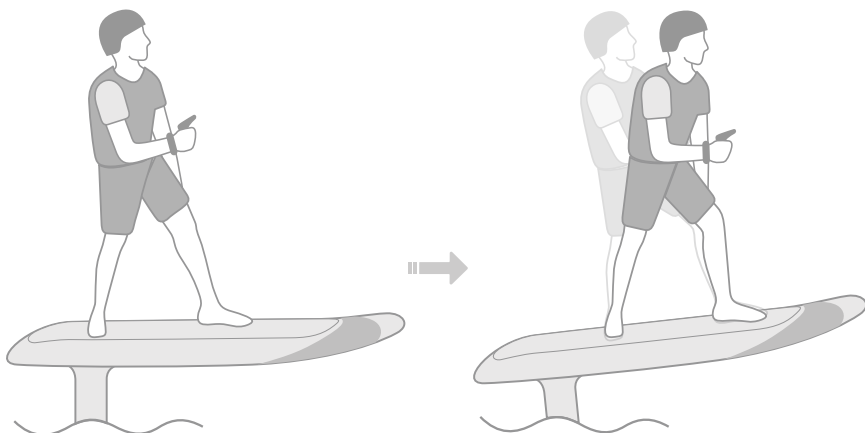
—— 目标:安全体验短暂离水

① 达到起飞速度:

- 在站姿下平缓加速,使板在水面稳定滑行
- 接近水翼的起飞速度(例如:巡航翼F1750约需13-15km/h)

② 练习短暂离水:

- 在稳定滑行状态下,非常缓慢地将重心向后(向后脚)转移
- 你会感觉到前脚压力减轻,后脚压力增加
- 一旦感觉到板头抬升并短暂离水,立即将重心稍向前移,让板轻柔落回水面
- 目标是体验短暂的“跳跃”感,不要追求高度或距离



3 重复练习(关键步骤):

- 反复练习第2步的短暂飞行和降落
- 专注于寻找重心后移触发离水、前移实现落地的感觉
- 初期目标:进行短距离(如每次数米)、低高度的离水,然后安全落回水面。这帮助身体适应水翼上的平衡感

4 学习控制高度:

- 在离水飞行期间,学习通过极其微小的重心前后移动来控制飞行高度

重心后移 \Rightarrow 增加升力 / 升高

重心前移 \Rightarrow 减少升力 / 降低 / 落回水面

⚠ 注意:保持稳定的速度对平稳控制高度至关重要!

六.安全落水

学会如何安全摔倒和落水是学习过程的必经阶段,请务必练习

① 立即松油门:

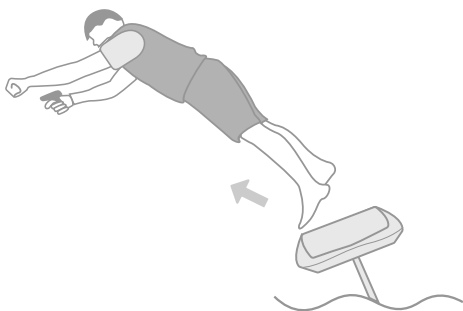
- 一旦感觉即将失去平衡要摔倒,立即完全松开遥控器扳机,切断动力



2 选择落水方向：

- 尽力向板体的侧后方倒出/跳离板体
- 顺着板子倾斜的方向落水

💡 核心要点：主动远离板体，避免身体（特别是腿部）与水翼、桅杆接触



③ 快速返回板上：

- 落水后，尽快游回板子附近，以便抓住它
- 务必从板尾方向靠近（避免靠近水翼和尖锐的桅杆）

七.持续练习与提升

1 延长飞行：

- 随着平衡感和控制力提升，逐步延长每次飞行的时间和距离

2 练习飞行转弯：

- 转弯前，提前目视转弯方向，确认前方无障碍物且安全
- 在平稳飞行中，身体向转弯方向缓慢倾斜，控制转向
- 转弯结束时，身体缓慢恢复直立中位姿势，调整速度进入直线飞行

③ 寻求专业指导：

- 观看高水平骑手的教学视频学习技巧
- 参加专业教练的培训课程，能够帮助你更快进步、并建立最安全规范的操作方法

I A230 Scooter 模式新手分步教程

A230 在 Scooter 模式下,因配置扶杆且板体浮力高达 230kg,初学者可直接从站立滑行开始学习,无需经历 eFoil 模式的趴姿、跪姿过渡过程

一.航行前准备

同 P29页,下水前请选择合适水域、穿戴护具及救生设备、确认设备状态正常

① 调整扶杆:

- 根据身高调至合适高度

② 设置遥控器:

- 安装固定遥控器,设置为初学模式及合适档位,初始档位选择可根据体重参考下表:

推荐档位	1档	2档	3档	4档	5档	6档	7档	8档	9档	10档	11档	12档	13档	14档	15档
建议 体重(kg)	30以下	30-35	35-40	40-45	45-50	50-55	55-60	60-70	70-80	81-85	85-90	90-93	93-95	95-96	96以上

3 开启航程:

- 轻点遥控器屏幕的 GO 按钮或短按 OK 键启动

二.站姿滑行

1 上板姿势:

- 双手握扶杆,前脚踩踏板体中心线(舱盖合缝后 20cm)
- 后脚迅速跟进,调整双脚外八字站立,与肩同宽,膝盖微屈



② 站立滑行:

- 右手半握扶手、半控油门扳机,这样有助于保持油门输出稳定
- 轻旋油门扳机使板体缓速航行
- 平稳加速,身体微前倾(贴近扶杆),保持板体水平

⚠ 注意:避免油门急加急减,突变易导致落水



③ 转弯练习:

- 保持油门稳定(速度约 6-8 km/h)
- 通过重心左右移动实现匀速大弯转向
- 低速转弯时,双脚可适当后移(远离扶杆),缓慢转移重心
- 原地掉头需下蹲降低重心,手动划水辅助

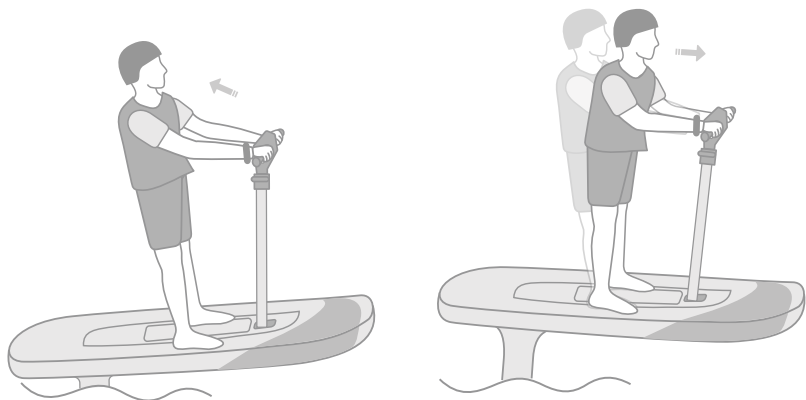
⚠ 注意:落水后从板尾方向上板,避免身体接触水翼或桅杆!

三.尝试飞行

① 短暂飞行:

- 加速至 13-14km/h(达到起飞速度,大体重者速度适当提高),保持油门稳定
- 缓慢后移重心(身体后倾),使板头抬离水面
- 板头离水瞬间,重心回正并微前倾,短暂飞行后,让板体轻柔下降落水

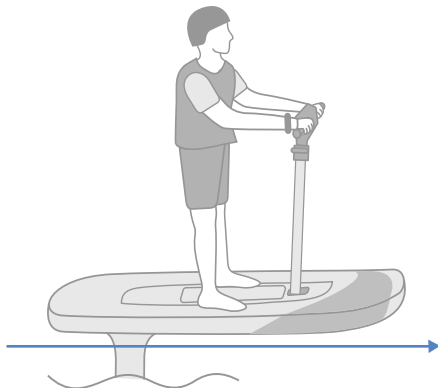
⚠ 注意:未达起飞速度时板体倾斜出水,容易失衡



② 持续飞行：

- 达起飞速度后，板体抬升时立即前移重心保持水平
- 缓收油门维持平稳飞行，保持离水高度 $\leq 30\text{cm}$ ，逐步延长飞行距离
- 左右微调重心练习飞行过程中转向

⚠ 警告：飞行过高或板体倾斜会导致水翼出水，引发落水



四.安全返航

- 缓慢减油门，板体自然下降落至水面
- 停稳后松开油门，结束体验
- 长按 OK 键 3 秒结束航程，关闭动力输出

总结：

掌握水翼飞行需要持续的练习和耐心。请始终在确保安全的前提下，循序渐进地进行练习。享受从水面滑行到凌空飞行的神奇转变，体验科技与自然完美融合的独特乐趣！祝你飞行愉快！

I 结束航行

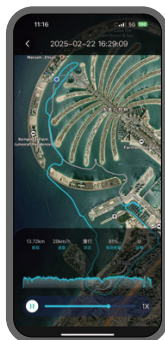
- 长按关机键3s, 结束航程。航行数据将自动同步至APP



- 长按关机键, 直至弹出关机界面, 按提示滑动即可关闭遥控器
注: 长按遥控器关机键超过10s, 可强制关机



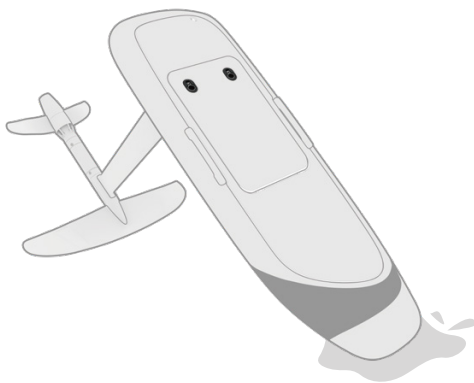
- 结束后若想要查看并分享航程, 可打开APP-个人中心查看航行日志
- 骑乘者只有在航程开始之前登录遥控器, 才可以获取自己的航行记录



6-收纳与维护

I 使用后清洁

- ① 航行结束，请长按后滑动关闭遥控器
- ② 将板体拉出水面，尾部向下，保持倾斜状态，直到板体中残留的水完全流出



- ③ 在海水中使用后，请使用清水冲洗板体、泵推进器、螺旋桨、螺钉等金属部件并晾干
- ④ 如果电池连接器接触海水，请断电后用清水冲洗板体和电池连接器，并用毛巾擦干。请勿用高压水枪直接冲洗



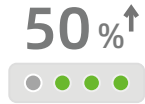
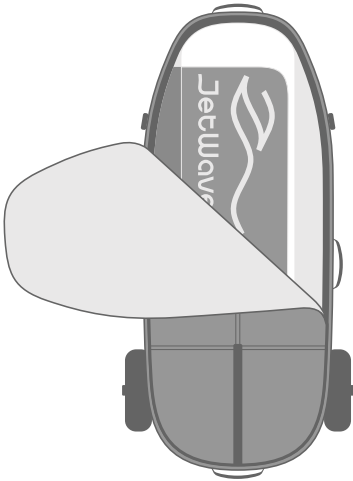
禁止使用高压水枪



毛巾擦干

干燥与存储

- 将电池、板体、水翼、动力模组分开晾干后，放入专用收纳包
- 存放电池的环境应保持阴凉干燥，请勿日晒或雨淋
- 需要长期储存（超过 30 天）的电池，请充电或放电到50% 以上存放，以保持电池活性，否则长时间存放可能导致电池损坏
- 储存期间每 6 个月需对电池进行充电维护，充电电量到50%以上。电池低电量长时间存储，会导致电池过放损坏，严重影响寿命



- 电池长期存放需充电至50%以上，建议每6个月至少充电一次
- 因电池维护不当，导致电池过放，寿命降低或无法使用，不在质保范围之内

维护与保养

请定期检查板体、电池是否有碰撞或损坏，若有损坏、漏水现象，请联系专业维修人员或致电 JetWave技术支持人员获取支持

- 请每隔几周定期给电池锁扣、螺钉、电池连接器涂抹WD40除锈剂，防止锈蚀
- 周期性检查动力模组紧固螺钉，由于马达运行产生高频震动，建议每隔一月检查动力模组马达固定螺钉，以免影响使用体验
- 如果板体进水，请通过放水阀及时将水排出
- 当使用累计多次，请关注遥控器 and App 上维修保养提示，根据提示信息进行板体动力系统保养。具体保养方法请查看登录JetWave官网查看《维护保养说明》或观看维护指导视频；也可联系JetWave技术支持人员

7- 进阶操作

I 固件升级

JetWave 设备支持 OTA 升级, 推荐用户定期检查固件升级, 更新至最新版本, 以获得更好的使用体验。

- ① 遥控器开机后(在结束航程状态下), 确保当前遥控器联网正常并已连接板电
- ② 下滑遥控器界面, 选择固件升级选项
- ③ 固件升级界面会显示当前的遥控器版本、控制器版本、主控版本及电池固件版本, 如有新的固件需要升级时, 对应的模块位置会有“NEW”字样的提示, 只需要点击下方“固件升级”按钮, 即可一键升级所有固件



下滑弹出“设置”界面



点击“固件升级”



点击“立即升级”



升级完成

- ④ 固件升级界面向左滑动可进入操作系统升级页面, 可点击下方“立即升级”按钮, 进行系统升级检测
- ⑤ 点击“检测版本”等待系统自动升级到最新版本, 升级完成后遥控器自动开机重启, 若无需升级, 检测后会提示“已是最新版本”弹窗



左滑进入系统升级页面



点击“立即升级”



点击箭头图标升级



升级完成自动重启

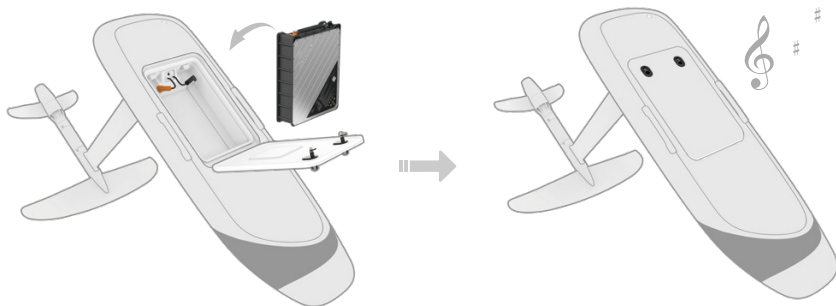


• 固件升级前, 请确保遥控器电池电量大于50%

I 遥控器重新配对

当遥控器无法连接冲浪板或更换新的遥控器时，需要配对遥控器来连接冲浪板

① 板体安装电池正常开机



② 遥控器开机后(在结束航程状态下), 点击搜索按钮搜索冲浪板蓝牙, 等待搜索到设备后, 选择对应板体的蓝牙, 点击即可自动连接



开机点击搜索

点击“搜索配对”

等待搜索

选择需要连接的板体

I 遥控器校准

- ① 遥控器开机后(在结束航程状态下)
- ② 下滑操作界面,点击“遥控器校准”
- ③ 按操作提示多次完全按压、完全释放遥控器扳机油门即可完成遥控器校准



I 油门曲线设置

- ① 遥控器校准页面左滑动进入油门曲线界面
- ② 油门曲线共四个模式:一般模式(默认匀速)、极速模式(先快后慢)、舒缓模式(先慢后快)、自定义模式(用户需自行设置曲线模式),前三个模式直接选择即可,自定义模式需进下一步页面设置
- ③ 自定义油门曲线:需按住扳机,点坐标点后,同时手指上下拖动调节坐标点高度,也可通过遥控器上下键微调,依次调整所有坐标点即可



I 遥控器网络设置

设备首次开机需要联网激活,若提示网络异常,可检查网络设置

- ① 遥控器开机后(在结束航程状态下),下拉进入设置界面
- ② 点击“系统参数”进入页面
- ③ 选择“网络设置”进入查看网络状态,若网络服务未显示正常,请联系JetWave客服,确认数据资费状态



下滑弹出“设置”界面



点击“系统参数”



点击“网络设置”



网络设置操作

- ④ 有无线WiFi热点的场景中,也可选择使用无线局域网



选择“无线局域网”



打开开关,选择热点



输入密码,等待连接




连接成功



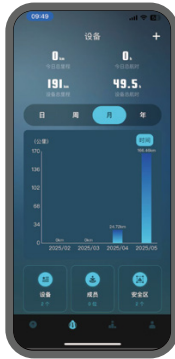
- JetWave默认提供2年免费4G数据服务,超过服务年限,需自行续费订阅。
用户也可连接WiFi热点,接入网络数据

I 查看设备及航行数据

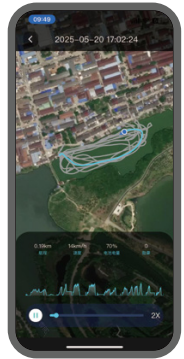
设备拥有者(初始绑定设备者)可在APP设备界面可查看绑定的板体、遥控器和电池的使用信息、维护保养信息及航行日志; 点击设备也可进入设备详情页面, 查看该板体所有的航行日志, 长按航行日志2秒钟可删除选中日志



设备界面



板体详情数据



航行日志详情

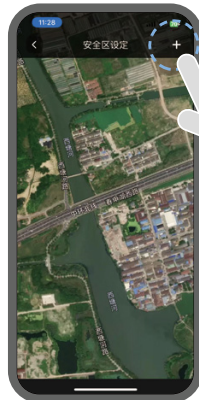
I 设定航行安全区域

安全区设置是在指定的安全区域内可以正常驾驶水翼板, 接近和超过安全区行驶会进行提示并降速, 提示返回安全区域

① 打开APP设备界面-点击“安全区”



② 进入安全区设定页面, 点击右上角“+”号添加安全区



- ③ 进入新建安全区页面，地图放大到合适区域，用手指点触绘制安全区边界的几个点，可自动连线形成片状区域，最后一个点需双击结束绘制，然后点击“下一步”按钮



- ④ 依次输入安全区名称、边界及是否允许遥控器关闭安全区，完成后点击“保存”按钮



- ⑤ 保存成功后界面下方即可显示设定的安全区，点击安全区名称可查看安全区详情



- ⑥ 进入安全区详情页面，点击右下角“添加设备”按钮

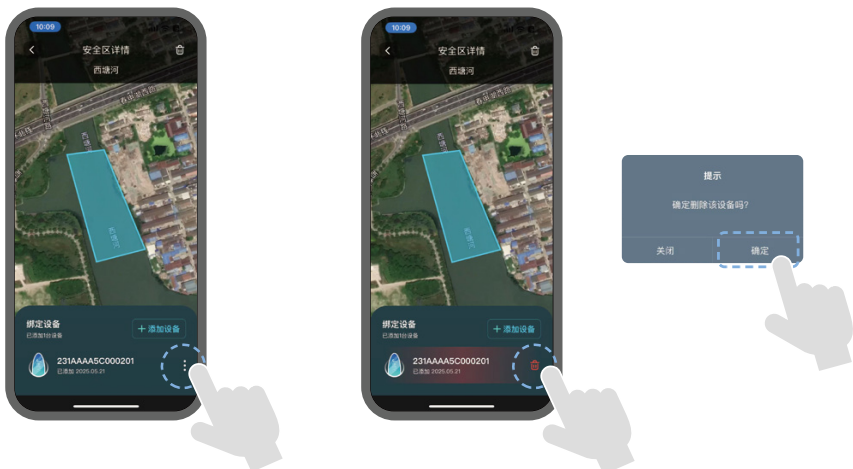


- 绘制安全区时，需包含骑行开始和结束区域，否则启动和结束航行时速度会受一定影响
- 新建安全区时，如未勾选“允许遥控器关闭安全区”，遥控器上的“电子围栏”功能按钮将无法点击

⑦ 进入添加设备页面,选择需要添加的设备,下方点击“确定添加”按钮添加设备进安全区



⑧ 安全区详情页面下方即可显示绑定的设备,点击该设备右侧小图标即可删除设备,设备在安全区内删除后,即不再受到安全区限速



设备添加进安全区之后,该设备只能在划定的安全区域内使用,超出安全区域遥控器会进行提示并主动限速到1档动力,当设备为1档时不能正常飞行及快速滑行,仅能将操作人员缓慢滑行至安全区内,才会自动解除限速

8-故障处理与技术支持

常见故障问题解答

序号	故障现象	解决方法
1	电池仓进水	1.检查板体盖板锁扣锁舌高度是否合适 2.检查密封圈表面干净没有沙砾及异物 3.避免过载使用（载荷120KG）
2	遥控器充电慢	使用湿纸巾对遥控器磁吸充电口进行擦拭，然后使用官方磁吸充电头对遥控器进行充电
3	水翼板在飞行过程中突然失去动力	1.检查电池指示灯，以确认其否仍有电量 2.检查电池与设备的连接线路，确保连接牢固无松动 3.主翼水翼板飞行高度确保水翼动力模组不要飞出水面，导致动力丢失
4	遥控器无法连接板体	1.检查水翼板电池是否正常供电 2.检查板体电池仓内接收模块是否被水浸泡，水会隔绝无线信号 3.确保被连接板体没有连接其它遥控器设备
5	水翼板动力不足	1.检查电池电量，使用配套充电器对电池进行充电 2.检查螺旋桨和喷水口，清理缠绕的水草、塑料袋等杂物，确保水流通道畅通 3.检查螺旋桨及喷口是否损坏，若磨损损坏会导致动力变弱，需及时更换
6	遥控器油门操控有延迟非线性	1.重新校准遥控器扳机，遥控器在确保结束航程前提下，下滑屏幕进入功能设置页面，选择遥控器校准，按照提示完成校准即可 2.检查电池仓是否进水，若进水过多会屏蔽主控接收信号强度导致操控延迟
7	遥控器无法开机	1.检查遥控器电池电量 若电量低 请先充电再进行开机 2.检查遥控器外壳是否有明显的损坏、裂痕，这可能导致内部元件漏水损坏

序号	故障现象	解决方法
8	电池进水	检查电池底部进水窗 如果进水检查窗内部变成红色证明电池已经进水，需要对电池进行隔离处理并联系jetwave 售后

技术支持渠道

如您在使用过程中遇到异常故障，请记录并通过APP设备页面中「反馈」提交报修单，或致电 JetWave 售服顾问



192 2313 2575

工作时间:周一到周日 9:00~21:00

| 遥控屏幕图标示意说明



未连接板体状态



已连接启动状态

显示	含义	描述说明
	遥控器电量	显示遥控器电池电量及充电状态
	当前时间	显示当前时间或航程倒计时
	用户信息	登录后显示用户头像及用户名
	未连接提示	连接板体后自动切换为“GO”
	速度	当前时速
	操控模式	当前操控模式
	档位	可通过上下按键切换档位
	板体电量	及时关注电量确保安全返航
	油门输出	实时显示油门输出状态
	航程时间	显示本次航程时间
	航行距离	显示本次航行距离
	最高速度	显示本次最高速度

| 教学资源索引

- 在APP「设备」页面中下拉查看完整版使用手册与教学视频
- 及时关注官网文档更新 (www.jetwave.cn/support)



